

Analüütiline geomeetria

X. loeng. Hüperbool ja parabool

Sügissemester 2016

Hüperbooli võrrand

Fikseerime tasandil E_2 kaks erinevat punkti F_1, F_2 . Olgu $c = \frac{1}{2}|F_1F_2|$.
Fikseerime reaalarvu $a > 0$ nii, et ta rahuldab tingimust $a < c$.

Definitsioon

Tasandilist joont nimetatakse **hüperbooliks**, kui selle joone iga punkt X rahuldab tingimust

$$| |F_1X| - |F_2X| | = 2a.$$

Punktid F_1, F_2 on hüperbooli **fookused** ja $r_1 = |F_1X|, r_2 = |F_2X|$,
 $r_1(X), r_2(X)$ on hüperbooli punkti X fokaalraadiused.

Hüperbooli võrrandi võime kirjutada kujul

$$|r_1 - r_2| = 2a.$$

Hüperbooli võrrand koordinaatides

Olgu $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ tasandi ristreeper, kus

- O on lõigu F_1F_2 keskpunkt,
- $\vec{e}_1 \uparrow\uparrow \overrightarrow{F_1F_2}, |\vec{e}_1| = 1, \vec{e}_2 \perp \vec{e}_1, |\vec{e}_2| = 1$ ja $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ on parema käe baas.

Ristreeperit $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ nimetatakse hüperbooli **kanooniliseks reeperiks** ja vastavat koordinaadisüsteemi nimetatakse **hüperbooli kanooniliseks koordinaadisüsteemiks**.

Teoreem

Hüperbooli võrrand kanoonilistes koordinaatides on

$$\boxed{\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1,} \quad (1)$$

*kus $b^2 = c^2 - a^2, b > 0$. Teise astme võrrandit (1) nimetatakse **hüperbooli kanooniliseks võrrandiks**.*



Fokaalraadiused

$$r_1 = \sqrt{(x+c)^2 + y^2}, \quad r_2 = \sqrt{(x-c)^2 + y^2}$$

Hüperbooli defineerimus $|r_1 - r_2| = 2a$. Võime kirjutada kujul $r_1 = r_2 \pm 2a$. Tästame murtu

$$\begin{aligned} r_1^2 &= r_2^2 \pm 4ar_2 + 4a^2, \\ r_1^2 - r_2^2 - 4a^2 &= \pm 4ar_2. \end{aligned} \quad (1)$$

Avtotame

$$\begin{aligned} r_1^2 - r_2^2 - 4a^2 &= x^2 + 2xc + c^2 + y^2 - x^2 + 2xc - c^2 - y^2 - 4a^2 = \\ &= 4xc - 4a^2 \end{aligned}$$

Seega valem (1) lõigub 0:

$$4xc - 4a^2 = \pm 4ar_2, \quad xc - a^2 = \pm ar_2$$

Tästame murtu

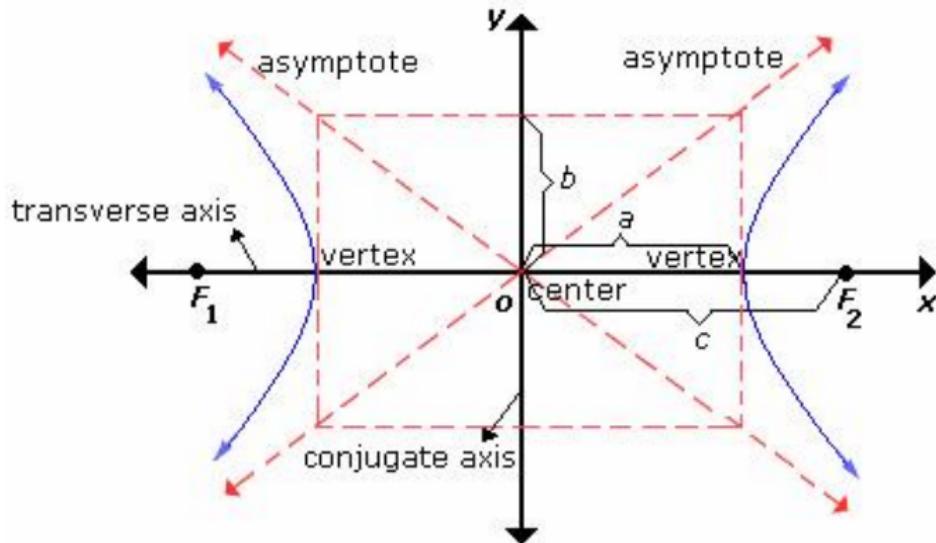
$$x^2c^2 - 2xc a^2 + a^4 = a^2[x^2 - 2xc + c^2 + y^2],$$

$$\cancel{x^2c^2} - \cancel{2xc a^2} + \cancel{a^4} - \cancel{a^2x^2} + \cancel{2xc a^2} - \cancel{a^2c^2} - \cancel{a^2y^2} = 0$$

Tähistame $b^2 = c^2 - a^2$, $b > 0$.

$$\cancel{b^2x^2} - \cancel{a^2y^2} = a^2b^2, \Rightarrow \boxed{\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1}$$

Joonis, hüperbool



Joonis: Hüperbool

Hüperbooli sümmeetriiad

Uurime hüperbooli sümmeetriaid kasutades kanoonilist võrrandit.

Määrame tasandi teisendust $\phi : E^2 \rightarrow E^2$ valemiga $\phi(x, y) = (x, -y)$.

See on tasandi peegeldus abstsissitelje suhtes. Kehtib

$P^2(x, y) = P(x, -y) = (x, y)$, seega $P^2 = \text{id}_{E^2}$ peegeldus on idempotentne teisendus. Olgu $P(x, y)$ hüperbooli punkt, st koordinaadid x, y rahuldavad hüperbooli võrrandit

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Näitame, et punkt $\phi(P)$ on ka hüperbooli punkt. Tõepooltest $\phi(P) = (x, -y)$ ja

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{(-y)^2}{b^2} = \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Järelikult hüperbool on sümmeetriline abstsissitelje suhtes. Analoogiliselt näitame, et hüperbool on sümmeetriline ordinaattitelje suhtes ja alguspunkti suhtes. Sellest järeltub, et koordinaattiteljed on hüperbooli sümmeetriatiteljed ja alguspunkt on hüperbooli keskpunkt.

Ekstsentrilisus

x -telg lõikab hüperbooli punktides $A(-a, 0), B(a, 0)$, järelikult definitsiooni kohaselt need punktid on hüperbooli tipud. y -telg ei lõika hüperbooli ja selle pärast $C(0, b), D(0, -b)$ nimetatakse hüperbooli **ebatippudeks**. Tippudega A, B määratud lõiku ja tema pikkust $(2a)$ nimetatakse **hüperbooli reaalteljeks**, ebatippudega C, D määratud lõiku ja tema pikkust $(2b)$ nimetatakse **hüperbooli ebateljeks**, a, b nimetatakse hüperbooli **pooltelgedeeks**.

Definitsioon

Arvu $\epsilon = \frac{c}{a}$ nimetatakse hüperbooli **ekstsentrilisuseks**. Arvu $p = \frac{b^2}{a}$ nimetatakse hüperbooli **fokaalparameetriks**.

Hüperbooli ekstsentrilisus rahuldab võrratust $\epsilon > 1$. Kehtib

Teoreem

Hüperbooli fokaalparameeter on võrdne hüperbooli kõrgusega fookuse kohal.

Tõestus

Toostame parameetrise焦�use $F_2'(c, 0)$ korral.

Hüperbooli kõrgus焦�use F_2' kohal on võrdne hüperbooli punkti $P(c, y)$ teise koordinaadiga y . Seiame koordinaadi y kasutades hüperbooli värardit

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1, \quad y^2 = b^2 \left(\frac{x^2}{a^2} - 1 \right), \quad y^2 = \frac{b^2 c^2}{a^2} - b^2,$$

$$y^2 = \frac{b^2 (a^2 + b^2)}{a^2} - b^2, \quad y^2 = b^2 + \frac{b^4}{a^2} - b^2 = \frac{b^4}{a^2}$$

$$y = \frac{b^2}{a} = p$$

Fokaalraadiused

Olgu $X(x, y)$ hüperbooli suvaline punkt ja r_1, r_2 punkti X fokaalraadiused.

Teoreem

Kehtivad valemid

$r_1 = \epsilon x + a, \quad r_2 = \epsilon x - a, \quad (X \text{ on hüperbooli parempoolse haru punkt}),$

$r_1 = -\epsilon x - a, \quad r_2 = -\epsilon x + a, \quad (X \text{ on hüperbooli vasakpoolse haru punkt}),$

Kui hüperbooli pooltelged on a, b (a on reaalpooltelg ja b on ebapooltelg) ja koordinaadisüsteem on kanooniline, siis hüperbooli parempoolse haru parameetriline võrrand on

$$\gamma_p(t) = (a \cosh t, b \sinh t), \quad -\infty < t < +\infty,$$

ja vasakpoolse haru parameetriline võrrand on

$$\gamma_v(t) = (-a \cosh t, b \sinh t), \quad -\infty < t < +\infty.$$

Tõestus

Olgu $\mathcal{E}(x, y)$ hüpberooli järemaaoleku sisse purnut,
st $x > 0$. Fokaalraadius ζ on võrdne

$$\zeta = \sqrt{(x-c)^2 + y^2}. \quad (1)$$

$\mathcal{E}(x, y)$ on hüpberooli purnut, järeltulvut

$$y = \pm b \sqrt{\frac{x^2}{a^2} - 1}.$$

Asendame (1) vormandisse

$$\zeta = \sqrt{x^2 - 2xc + c^2 + \frac{b^2}{a^2}x^2 - b^2} =$$

$$= \sqrt{\varepsilon^2 x^2 - 2\varepsilon ax + a^2} = |\varepsilon x - a| = \varepsilon x - a$$

$$x^2 + \frac{b^2}{a^2}x^2 = \frac{a^2 + b^2}{a^2}x^2 = \frac{c^2}{a^2}x^2 = \varepsilon^2 x^2, \quad c^2 - b^2 = a^2$$

$$2xc = 2 \cdot x \cdot \frac{c}{a} \cdot a = 2x\varepsilon a, \quad x \geq 0, \varepsilon > 1$$

Asümptoodid

Definitsioon

Sirgeid

$$y = \frac{b}{a}x, \quad y = -\frac{b}{a}x,$$

nimetatakse hüperbooli **asümptootideks**.

Teoreem

Hüperbooli punkti kaugenemisel lõpmatusse piki hüperbooli haru, selle punkti kaugus vastava asümptoodini läheneb nullile.

Tõestus. Oletame, et $X(x, y)$ on hüperbooli punkt ja $x > 0, y > 0$. Kasutame parameetritelist $x = a \cosh t, y = b \sinh t$. Vastava asümptoodi võrrandi võime kirjutada kujul $b x - a y = 0$. Arvutame punkti kauguse asümptoodini. Punkti X kaugus d asümptoodini on võrdne

$$d = \frac{|b p_1 - a p_2|}{\sqrt{a^2 + b^2}} = \frac{ab}{\sqrt{a^2 + b^2}} |\cosh t - \sinh t|.$$

Asümptoodid

Kehtib

$$\cosh t = \frac{e^t + e^{-t}}{2}, \quad \sinh t = \frac{e^t - e^{-t}}{2}.$$

Seega $\cosh t - \sinh t = e^{-t}$ ja

$$\lim_{X \rightarrow \infty} d = \frac{ab}{\sqrt{a^2 + b^2}} \lim_{t \rightarrow \infty} |e^{-t}| = 0.$$

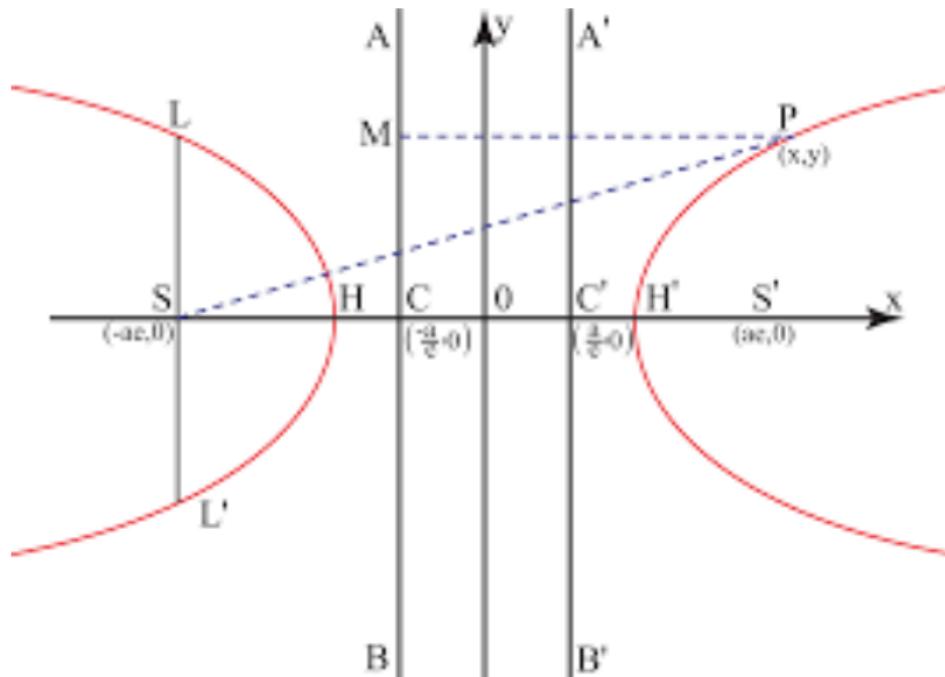
Defintsioon

Sirgeid

$$x = -\frac{a}{\epsilon}, \quad y = \frac{a}{\epsilon},$$

nimetatakse hüperbooli **juhtsirgeteks**.

Joonis



Joonis: Hüperbooli juhtsirged

Teoreem

Olgu X hüperbooli suvaline punkt, r punkti X fokaalraadius, d punkti X kaugus fokaalraadiusega samapoolse juhtsirgeni. Punkt X on hüperbooli punkt parajasti siis, kui ta rahuldab tingimust

$$\frac{r}{d} = \epsilon.$$

Tõestus

Toostame parameetriolese foouuse $f_2(x, 0)$ ja paremfoolse
jahtsinge $x = \frac{a}{\varepsilon}$ korral. Needi'6

$$d_2 = x - \frac{a}{\varepsilon} = \frac{x\varepsilon - a}{\varepsilon} = \frac{x_2}{\varepsilon} \Rightarrow \frac{x_2}{d_1} = \varepsilon$$

Olgu

$$\frac{x_2}{d_1} = \varepsilon$$

Koordinaatides

$$\frac{\sqrt{(x-a)^2 + y^2}}{x - \frac{a}{\varepsilon}} = \varepsilon, \quad (x-a)^2 + y^2 = \varepsilon^2 x^2 - 2x\varepsilon a + a^2,$$

$$\frac{x^2 - 2x\varepsilon a + a^2 + y^2}{\varepsilon^2} = \frac{c^2}{a^2} x^2 - 2x\varepsilon c + a^2,$$

$$-\frac{b^2}{a^2} x^2 - y^2 = b^2, \quad \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$$

Parabool

Olgu l tasandi sirge ja F temal mitteasuv punkt, st $F \notin l$. Olgu p punkti F kaugus sirgeni l .

Definitsioon

Parabooliks nimetatakse tasandilist joon, mille iga punkt X asub võrdsel kaugusel fikseeritud sirgest l ja fikseeritud punktist F . Punkti F nimetatakse parabooli **fookuseks**, sirget l parabooli **juhtsirgeks** ja arvu p parabooli **fokaalparameetriks**.

Olgu X tasandi punkt ja d selle punkti kaugus juhtsirgeni l , siis X on parabooli punkt, kui ta rahuldab tingimust $d = |FX|$. Olgu l' tasandi sirge selline, et ta läbib punkti F ja on risti sirgega l , olgu A sirgete l, l' lõikepunkt. Parabooli kanoonilise koordinaadisüsteemi konstrueerime järgmiselt:

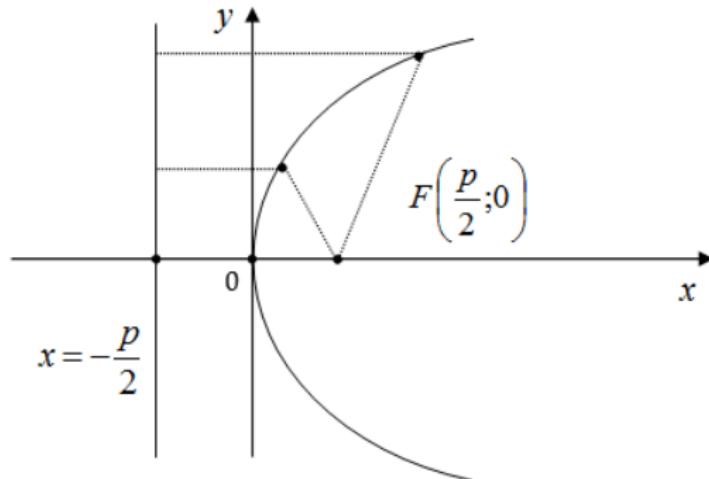
- alguspunkt O on lõigu AF keskpunkt;
- $\vec{e}_1 \uparrow\uparrow \vec{AF}$, $\vec{e}_2 \perp \vec{e}_1$, $|\vec{e}_1| = |\vec{e}_2| = 1$, parema käe baas.

Parabooli võrrand

Kanoonilises koordinaadisüsteemis fookuse koordinaadid on $F\left(\frac{p}{2}, 0\right)$ ja juhtsirge võrrand on $x = -\frac{p}{2}$.

Teoreem

Parabooli võrrand kanoonilises koordinaadisüsteemis on $y^2 = 2px$.



Tõestus

Parabooli defineerimus $d = |\overline{F}X|$. Rektib

$$d = x + \frac{p}{2}, \quad |\overline{F}X| = \sqrt{(x - \frac{p}{2})^2 + y^2},$$

seega $x + \frac{p}{2} = \sqrt{(x - \frac{p}{2})^2 + y^2}$.

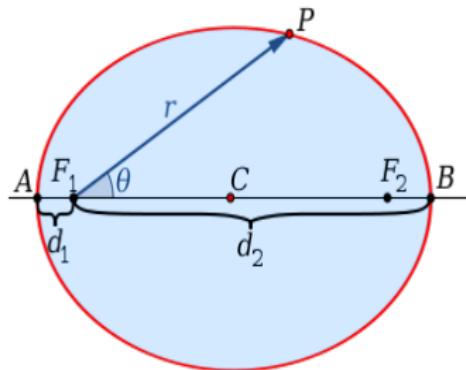
Tõstame neidu

$$x^2 + 2xp + \frac{p^2}{4} = x^2 - px + \frac{p^2}{4} + y^2,$$

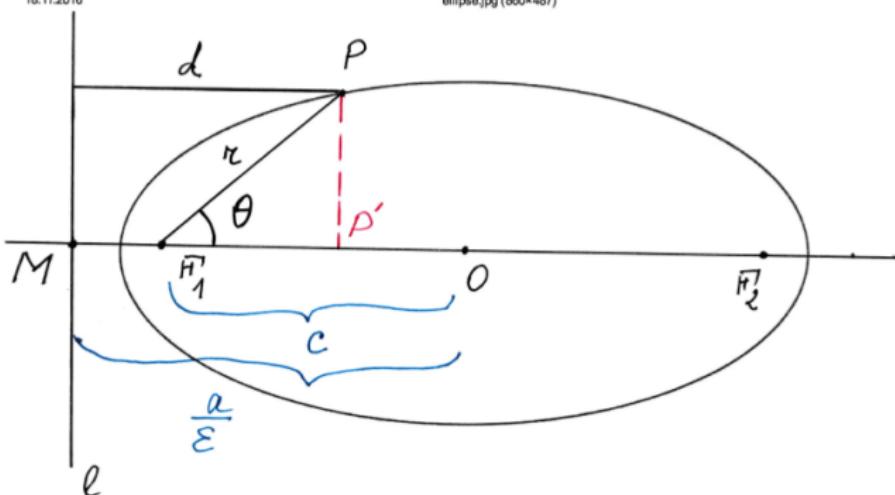
$$\boxed{y^2 = 2px}$$

Võrrand polaarkoordinaatides

Olgu tasandil antud ellips. Leiame ellipsi võrrandi polaarkoordinaatides. Polaarkoordinaadisüsteemi määrame järgmiselt: a) poolus asub ellipsi vasakpoolses fookuses; b) polaartelg on sirge, mis läbib fookuseid F_1, F_2 , kusjuures positiivne suund on määratud vektoriga $\vec{F_1F_2}$.



Joonis: Ellips



$$|MP'| = d, |MP| = |MF_1| + |F_1P'|, |F_1P'| = r \cos \theta,$$

$$|MF_1| = \frac{a}{e} - c, \quad d = \frac{a}{e} - c + r \cos \theta$$

$$\boxed{\frac{r}{d} = \epsilon} \Rightarrow \frac{r}{\frac{a}{e} - c + r \cos \theta} = \epsilon \Rightarrow \boxed{r = \frac{P}{1 - \epsilon \cos \theta}}$$

Ellips

Olgu P ellipsi mingi punkt ja r, θ tema polaarkoordinaadid. Punkt P polaarraadius r on võrdne (vasakpoolse) fokaalraadiusega $|F_1P|$. Olgu d punkti P kaugus juhtsirgeni l . Kehtib

$$\boxed{\frac{r}{d} = \epsilon.} \quad (2)$$

Olgu P' punkti P ristprojektsioon polaarteljele. Olgu M juhtsirge l ja polaartelje lõikepunkt. On ilmne, et $|MP'| = d$. Teiselt poolt $|MP'| = |MF_1| + |F_1P'|$. Kehtib $|F_1P'| = r \cos \theta$ ja $|MF_1| = \frac{a}{\epsilon} - c$. Seega $d = \frac{a}{\epsilon} - c + r \cos \theta$. Asendades võrrandisse (2) saame

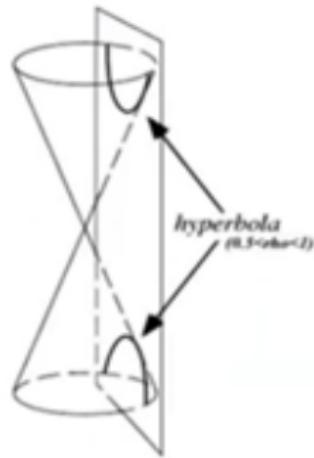
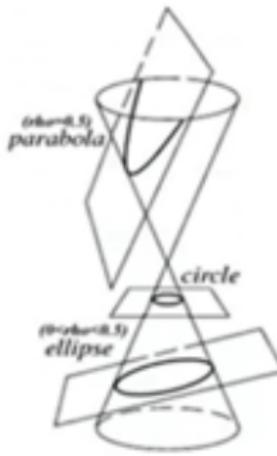
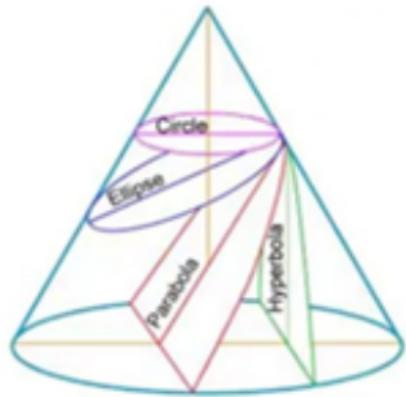
$$\frac{r}{\frac{a}{\epsilon} - c + r \cos \theta} = \epsilon \implies \boxed{r = \frac{p}{1 - \epsilon \cos \theta}},$$

kus $p = \frac{b^2}{a}$ on fokaalparameeter. Antud võrrandit nimetatakse **ellipsi** (hüperbooli, parabooli) **võrrandiks polaarkoordinaatides**.

Koonuselõiked

Ellips, hüperbool ja parabool on koonuselõiked. Tõepoolest, oletame, et on antud kahekatteline koonus ja hakkame lõikama koonust tasandiga. Sõltuvalt sellest, milline on lõiketasandi asend koonuse suhtes, meil tekivad erinevad lõikejooned.

- Kui lõiketasand ei läbi koonuse tippu ja on risti koonuse sümmeetriateljega, siis lõikejoon on **ringjoon**.
- Kui nüüd veidi pöörame lõiketasandit, siis lõikejoon on **ellips**.
- Pöörame lõiketasandit niikaua, et ta on paralleelne koonuse moodustajaga. Lõikejoon on **parabool**.
- Nüüd pöörame lõiketasandit edasi ja kui tasand on paralleelne koonuse sümmeetriateljega, siis lõikejoon on **hüperbool**.



Joonis: Koonuselõiked

Eksami küsimused

- Hüperbooli definitsioon. Hüperbooli kanooniline reeper. Teoreem hüperbooli kanoonilisest võrrandist.
- Hüperbooli sümmeetriiad. Hüperbooli tipud, poolteljad ja ekstsentrilisus. Teoreem hüperbooli kõrgusest fookuse kohal.
- Teoreem hüperbooli fokaalraadiustest.
- Hüperbooli parameetriline võrrand, hüperbooli asümptoodid. Teoreem hüperbooli punkti kaugusest hüperbooli asümptoodist.
- Hüperbooli juhtsirged. Teoreem hüperbooli punkti fokaalraadiusest ja kaugusest juhtsirgeni.
- Parabooli definitsioon, kanooniline reeper ja teoreem parabooli kanoonilisest võrrandist.
- Ellpsi võrrand polaarkoordinaatides.