

Analüütiline geomeetria

III loeng. Vektorite skalaarkorrutis.

Sügissemester 2016

Olgu antud kaks vektorit $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbf{E}$. Tuletame meelde, kuidas defineeritakse nurka kahe vektori vahel. Esiteks rakendame vektoreid \vec{a}, \vec{b} ühest ja samast punktist O ja olgu rakendatud vektorid \vec{OA}, \vec{OB} . Vektorite \vec{a}, \vec{b} vaheliseks nurgaks nimetatakse rakendatud vektorite \vec{OA}, \vec{OB} seda vahelist nurka, mis on väiksem või võrdne arvuga π . Vektorite \vec{a}, \vec{b} vahelist nurka tähistame ϕ . Järelikult $0 \leq \phi \leq \pi$. Kui $\phi = \frac{\pi}{2}$, siis öeldakse, et vektorid on teineteisega risti ja tähistatakse $\vec{a} \perp \vec{b}$.

Definitsioon

Kahe vektori \vec{a}, \vec{b} skalaarkorrutiseks nimetatakse arvu $|\vec{a}||\vec{b}| \cos \phi$ ja skalaarkorrutist tähistatakse $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle$. Seega

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = |\vec{a}||\vec{b}| \cos \phi.$$

Kui vähemalt üks vektor on nullvektor (sellisel juhul nurk vektorite vahel ei ole määratud), siis $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0$.

Skalaarkorrutise omadused:

- 1 vektorite skalaarkorrutamine on kommutatiivne $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \langle \vec{b}, \vec{a} \rangle$,
- 2 $\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle = |\vec{a}|^2 \geq 0$, kusjuures $\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle = 0 \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0}$,
- 3 vektorite \vec{a}, \vec{b} skalaarkorrutis on null parajasti siis, kui nad on teineteisega risti $\vec{a} \perp \vec{b}$ või vähemalt üks nendest on nullvektor, (vt [tõestus](#))
- 4 Vektorite skalaarkorrutamine on **lineaarne**, st

$$\langle \alpha \vec{a} + \beta \vec{b}, \vec{c} \rangle = \alpha \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle + \beta \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle,$$

kus α, β on suvalised arvud ja $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ on suvalised vektorid,

- 5 kui $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ on ristreeper, siis kehtib

$$\begin{aligned} \langle \vec{e}_1, \vec{e}_1 \rangle &= \langle \vec{e}_2, \vec{e}_2 \rangle = \langle \vec{e}_3, \vec{e}_3 \rangle = 1, \\ \langle \vec{e}_1, \vec{e}_2 \rangle &= \langle \vec{e}_2, \vec{e}_3 \rangle = \langle \vec{e}_1, \vec{e}_3 \rangle = 0. \end{aligned}$$

Teisest omadusest järeldeb, et vektori pikkuse võime arvutada kasutades valemit $|\vec{a}| = \sqrt{\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle}$.

Tähelepanu: $\vec{a} \perp \vec{b}$ või $\vec{a} = \vec{0} \implies \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0$

1) kui $\vec{a} = \vec{0}$, siis definitsiooni kohaselt $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0$,

2) kui $\vec{a} \neq \vec{0}$, $\vec{b} \neq \vec{0}$, $\vec{a} \perp \vec{b}$, siis

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = |\vec{a}| |\vec{b}| \underbrace{\cos \frac{\pi}{2}}_0 = 0$$

Piisavus: $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0 \implies \vec{a} = \vec{0}$ või $\vec{a} \perp \vec{b}$

Kirjutame $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \phi = 0$.

Kaks võimalust

1) $|\vec{a}| = 0$, seega $\vec{a} = \vec{0}$,

2) $|\vec{a}| \neq 0$, $|\vec{b}| \neq 0$, siis $\cos \phi = 0 \implies \phi = \frac{\pi}{2}$

Defineerime kahe alaindeksiga suurust (**Kroneckeri sümbol**)

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{kui } i = j, \\ 0 & \text{kui } i \neq j. \end{cases}$$

Viimase omaduse kuju $\langle \vec{e}_i, \vec{e}_j \rangle = \delta_{ij}$. Tuletame meelde, et ristreeperi $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ korral kehtib valem (Loeng II)

$$\vec{r} = |\vec{r}| \cos \angle(\vec{r}, \vec{e}_1) \cdot \vec{e}_1 + |\vec{r}| \cos \angle(\vec{r}, \vec{e}_2) \cdot \vec{e}_2 + |\vec{r}| \cos \angle(\vec{r}, \vec{e}_3) \cdot \vec{e}_3.$$

On ilmne, et $|\vec{r}| \cos \angle(\vec{r}, \vec{e}_i) = \langle \vec{r}, \vec{e}_i \rangle, i = 1, 2, 3$. Seega

$$\vec{r} = \langle \vec{r}, \vec{e}_1 \rangle \vec{e}_1 + \langle \vec{r}, \vec{e}_2 \rangle \vec{e}_2 + \langle \vec{r}, \vec{e}_3 \rangle \vec{e}_3 = \sum_{i=1}^3 \langle \vec{r}, \vec{e}_i \rangle \vec{e}_i.$$

Järelikult ristreeperi (ristkoordinaatide) korral vektori \vec{r} koordinaadid avalduvad järgmiselt:

$$x = \langle \vec{r}, \vec{e}_1 \rangle, y = \langle \vec{r}, \vec{e}_2 \rangle, z = \langle \vec{r}, \vec{e}_3 \rangle.$$

Eeldame, et $\vec{c} \neq \vec{0}$. Võtame kaks vektorit \vec{d}, \vec{f} nii, et $\vec{d} \perp \vec{c}$, $\vec{f} \perp \vec{c}$, $|\vec{d}| \neq 0$, $|\vec{f}| \neq 0$. Vektorid $\vec{c}, \vec{d}, \vec{f}$ on mittekomplanaarsed, järelkuulvalt ruualise vektorid konal

$$\vec{a} = \frac{1}{|\vec{c}|} \text{pr}_{\vec{c}} \vec{a} \cdot \vec{c} + \frac{1}{|\vec{d}|} \text{pr}_{\vec{d}} \vec{a} \cdot \vec{d} + \frac{1}{|\vec{f}|} \text{pr}_{\vec{f}} \vec{a} \cdot \vec{f}$$

Ristprojektsiooni konal kehtib

$$\frac{1}{|\vec{c}|} \text{pr}_{\vec{c}} \vec{a} = \frac{1}{|\vec{c}|} |\vec{a}| \cos \angle(\vec{c}, \vec{a}) = \frac{\langle \vec{a}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Järelkuulvalt vektori \vec{a} esimene koordinaat on

$$\alpha_1 = \frac{\langle \vec{a}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Vektori $\alpha \cdot \vec{a}$ esimene koordinaat on

$$\alpha \cdot \alpha_1 = \frac{\alpha \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Analoogiliselt vektori $\beta \cdot \vec{b}$ esimene koordinaat on

$$\beta \cdot \frac{\langle \vec{b}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Analoogiliselt vektori $\beta \cdot \vec{b}$ esimese koordi-
naat on
$$\frac{\beta \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Vektori $\alpha \cdot \vec{a} + \beta \cdot \vec{b}$ esimese koordinaat on
summa
$$\frac{\alpha \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2} + \frac{\beta \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Vektori $\alpha \cdot \vec{a} + \beta \cdot \vec{b}$ esimese koordinaadi võime
arvutada
$$\frac{\langle \alpha \vec{a} + \beta \vec{b}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Seega

$$\frac{\langle \alpha \vec{a} + \beta \vec{b}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2} = \frac{\alpha \langle \vec{a}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2} + \frac{\beta \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle}{|\vec{c}|^2}$$

Olgu ruumis antud ristreeper $\mathfrak{R} = \{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ ja kaks vektorit $\vec{r}_1 = (x_1, y_1, z_1), \vec{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$, kus $(x_i, y_i, z_i), i = 1, 2$ on vektorite ristkoordinaadid.

Teoreem

Vektorite \vec{r}_1, \vec{r}_2 skalaarkorrutis on võrdne koordinaatide korrutiste summaga, kus summa esimene liidetav on esimeste koordinaatide korrutis, teine liidetav on teiste koordinaatide korrutis ja kolmas liidetav on kolmandate koordinaatide korrutis, st

$$\langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 \rangle = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2.$$

Tõestus. Kehtib

$$\vec{r}_1 = (x_1, y_1, z_1) \Rightarrow \vec{r}_1 = x_1 \vec{e}_1 + y_1 \vec{e}_2 + z_1 \vec{e}_3.$$

Seega kasutades skalaarkorrutise linearsust leiame

$$\begin{aligned} \langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 \rangle &= \langle x_1 \vec{e}_1 + y_1 \vec{e}_2 + z_1 \vec{e}_3, \vec{r}_2 \rangle \\ &= x_1 \langle \vec{r}_2, \vec{e}_1 \rangle + y_1 \langle \vec{r}_2, \vec{e}_2 \rangle + z_1 \langle \vec{r}_2, \vec{e}_3 \rangle. \end{aligned}$$

Eespool tõestatud valemist jäeldub

$$x_2 = \langle \vec{r}_2, \vec{e}_1 \rangle, y_2 = \langle \vec{r}_2, \vec{e}_2 \rangle, z_2 = \langle \vec{r}_2, \vec{e}_3 \rangle.$$

Tõestatud teoreemist järeldub, et ristkoordinaatides vektori $\vec{r} = (x, y, z)$ pikkus on võrdne

$$|\vec{r}| = +\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \text{ vektori pikkus.}$$

Kui $\vec{r}_1 = (x_1, y_1, z_1)$, $\vec{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$, siis kahe vektori vahelise nurga koosinuse arvutame kasutades valemit

$$\cos \angle(\vec{r}_1, \vec{r}_2) = \frac{\langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 \rangle}{|\vec{r}_1| |\vec{r}_2|} = \frac{x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2}{\sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2} \sqrt{x_2^2 + y_2^2 + z_2^2}}.$$

Kui $P(x_1, y_1, z_1)$, $Q(x_2, y_2, z_2)$ on ruumi punktid, siis kauguse punktide vahel arvutame järgmiselt

$$|PQ| = |\overrightarrow{PQ}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}.$$

Juhin tähelepanu, et antud valem kehtib ainult ristkoordinaatides.

Eksami küsimused

- 1 Skalaarkorrutise definitsioon ja omadused. Baasvektorite skalaarkorrutised. Kroneckeri sümbol. Vektori ristkoordinaatide arvutamise valem skalaarkorrutise abil.
- 2 Teoreem (vektorite skalaarkorrutise valem ristkoordinaatides). Vektori pikkuse valem, kahe vektori vahelise nurga koosinuse valem, kahe punkti vahelise kauguse valem.

Eksami ülesanded

- 1 On antud kolm ühikvektorit $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$, mis rahuldavad tingimust $\vec{a} + \vec{b} + \vec{c} = \vec{0}$. Leida

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle + \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle + \langle \vec{c}, \vec{a} \rangle .$$

- 2 Olgu a, b reaalarvud. Kui $ab = 0$, siis sellest kohe järeljub, et vähemalt üks arv arvudest a, b on null. Kas samasugune omadus kehtib vektorite skalaarkorrutise korral? Teiste sõnadega, kui \vec{a}, \vec{b} on vektorid ja $\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = 0$, kas sellest järeljub, et vähemalt üks vektoritest on nullvektor?
- 3 Kehtib $\langle \vec{a}, \vec{c} \rangle = \langle \vec{b}, \vec{c} \rangle$, kus $\vec{c} \neq \vec{0}$. Kas sellest võrdusest järeljub, et $\vec{a} = \vec{b}$? Vastus peab olema põhjendatud.
- 4 On antud kaks vektorit $\vec{r}_1 = (x_1, y_1, z_1), \vec{r}_2 = (x_2, y_2, z_2)$ (ristreeper). Lihtsustada summa

$$\sum_{j=1}^3 \sum_{i=1}^3 \delta_{ij} x_i y_j .$$