

## Ruutvormid

**Definitsioon 1** Ruutvormiks muutujate  $x_1, \dots, x_n$  suhtes nimetame avaldist

$$\sum_{i,j=1}^n a_{ij}x_ix_j, \quad (1)$$

kus  $a_{ij} = a_{ji}$  ja  $a_{ij} \in \mathbb{R}$  iga  $i, j \in \{1, \dots, n\}$  korral. Sümmeetrilist maatriksit  $A = (a_{ij}) \in \text{Mat}_n(\mathbb{R})$  nimetatakse selle ruutvormi maatriksiks.

**Definitsioon 2** Öeldakse, et ruutvorm on *kanoonilisel kujul*, kui ta on kujul

$$\lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2 + \dots + \lambda_n x_n^2.$$

Ruutvormi viimine kanoonilisele kujule tähendab sellise muutujate vahetuse

$$\begin{cases} x_1 &= c_{11}y_1 + \dots + c_{1n}y_n, \\ \dots & \\ x_n &= c_{n1}y_1 + \dots + c_{nn}y_n, \end{cases} \quad (2)$$

leidmist, mille tegemisel saadud uus ruutvorm muutujate  $y_1, \dots, y_n$  suhtes oleks kanoonilisel kujul. Seejuures muutujate vahetuse maatriks  $C = (c_{ij}) \in \text{Mat}_n(\mathbf{R})$  peab olema regulaarne.

Kui  $A$  on ruutvormi (1) maatriks, siis võib selle ruutvormi ja muutjavahetuse (2) esitada maatrikskujul:

$$\bar{x}^T A \bar{x} \text{ ja } \bar{x} = C \bar{y},$$

kus

$$\bar{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} \text{ ja } \bar{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix}.$$

Kuna  $(C\bar{y})^T A (C\bar{y}) = \bar{y}^T (C^T A C) \bar{y}$ , siis muutjavahetuse (2) tulemusena teiseneb ruutvorm maatriksiga  $A$  ruutvormiks maatriksiga  $C^T A C$ .

Definitsiooni kohaselt on ruutvormi maatriks sümmeetriline. Seega leidub selle maatriksi omavektoreist koosnev baas, mille võime ortonormeerida (teoreem IX.3.6). Moodustades maatriksi, mille veergudes on maatriksi  $A$  ortonormeeritud omavektorid saame ortogonaalse maatriksi  $C$  (lause IX.2.3), kusjuures maatriks  $C^{-1} A C$  on diagonaalmaatriks, mille diagonaalelementideks on maatriksi  $A$  omaväärtused. Tänu  $C$  ortogonaalsusele on  $C^{-1} = C^T$  ning seega  $C^T A C$  on diagonaalmaatriks, mille diagonaalelementideks on maatriksi  $A$  omaväärtused. See tähendab, et kanoonilise kuju kordajad on  $A$  omaväärtused ning muutujate vahetuse maatriksiks sobib  $C$ . (Vt. ka teoreemi X.3.9, mis väidab sedasama.)

Seega ruutvormi kanoonilisele kujule viimiseks tuleks teha järgmist.

1. Leida selle ruutvormi maatriks  $A$ .
2. Leida  $A$  omaväärtused  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ . Seega kanooniliseks kujuks on  $\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$ .
3. Leida  $A$  omavektoritest koosnev baas  $a_1, \dots, a_n$ , kus  $a_i$  vastab omaväärtusele  $\lambda_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ .

4. Ortogonaliseerida vektorid  $a_1, \dots, a_n$ .
5. Jagada saadud vektorid läbi oma pikkustega.
6. Moodustada maatriks  $C$ , mille veeruvektoriteks on saadud ortonormeeritud omavektorid. See  $C$  ongi sobiv muutujate vahetuse maatriks, mis viib vaadeldava ruutvormi kanoonilisele kujule  $\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$ .

### Ülesanne 1 Viime ruutvormi

$$17x_1^2 + 14x_2^2 + 14x_3^2 - 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3$$

kanoonilisele kujule ortogonaalse muutujate vahetusega (s.o. muutujate vahetusega, mille maatriks on ortogonaalmaatriks).

1. Selle ruutvormi maatriks on

$$A = \begin{pmatrix} 17 & -2 & -2 \\ -2 & 14 & -4 \\ -2 & -4 & 14 \end{pmatrix}.$$

(Paneme tähele, et kuna  $x_1x_2$  ja  $x_2x_1$  kordajad ruutvormis peavad olema ruutvormis võrdsed, siis  $-2x_1x_2 - 2x_2x_1$  asemel kirjutatakse ruutvormis lühidalt  $-4x_1x_2$ . Seega maatriksi koostamisel peame arvestama, et  $a_{12} = a_{21} = \frac{-4}{2} = -2$ .)

2. Maatriksi  $A$  karakteristlik polünoom on

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 17 - \lambda & -2 & -2 \\ -2 & 14 - \lambda & -4 \\ -2 & -4 & 14 - \lambda \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} 17 - \lambda & -2 & -2 \\ 0 & 18 - \lambda & -18 + \lambda \\ -2 & -4 & 14 - \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 17 - \lambda & -2 & -4 \\ 0 & 18 - \lambda & 0 \\ -2 & -4 & 10 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= (18 - \lambda) \begin{vmatrix} 17 - \lambda & -4 \\ -2 & 10 - \lambda \end{vmatrix} = (18 - \lambda)(170 - 27\lambda + \lambda^2 - 8) \\ &= (18 - \lambda)(\lambda^2 - 27\lambda + 162) = (18 - \lambda)(\lambda - 18)(\lambda - 9). \end{aligned}$$

Siit on näha, et omaväärtused on  $\lambda_1 = 9$  ja  $\lambda_2 = \lambda_3 = 18$ . Seega vaadeldava ruutvormi kanooniline kuju on

$$9y_1^2 + 18y_2^2 + 18y_3^2. \tag{3}$$

3. Leiame omaväärtusele  $\lambda_1 = 9$  vastavad omavektorid:

$$\begin{pmatrix} 8 & -2 & -2 \\ -2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -18 & -18 \\ -2 & 5 & -4 \\ 0 & -9 & 9 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{aligned} x_1 &= \frac{x_3}{2}, \\ x_2 &= x_3, \end{aligned}$$

kust lahendite fundamentaalsüsteemiks saame näiteks  $a_1 = (1, 2, 2)$ .

- Leiame nüüd omaväärtusele  $\lambda_1 = 18$  vastavad omavektorid:

$$\begin{pmatrix} -1 & -2 & -2 \\ -2 & -4 & -4 \\ -2 & -4 & -4 \end{pmatrix} \rightarrow (-1 \quad -2 \quad -2), \quad x_1 = -2x_2 - 2x_3,$$

kust lahendite fundamentaalsüsteemiks saame  $a_2 = (-2, 1, 0)$ ,  $a_3 = (-2, 0, 1)$ .

4. Ortogonaliseerime omavektorid  $a_1, a_2, a_3$  :

$$\begin{aligned} b_1 &= a_1 = (1, 2, 2), \\ b_2 &= a_2 - \frac{(a_2, b_1)}{(b_1, b_1)} b_1 = a_2 - 0b_1 = a_2 = (-2, 1, 0), \\ b_3 &= a_3 - \frac{(a_3, b_1)}{(b_1, b_1)} b_1 - \frac{(a_3, b_2)}{(b_2, b_2)} b_2 = a_3 - 0b_1 - \frac{4}{5} b_2 \\ &= (-2, 0, 1) - \left( -\frac{8}{5}, \frac{4}{5}, 0 \right) = \left( -\frac{2}{5}, -\frac{4}{5}, 1 \right). \end{aligned}$$

(Märkus. See, et  $a_1$  oli ortogonaalne vektoritega  $a_2$  ja  $a_3$ , ei olnud juhuslik. Proovige tõestada, et nii see pidigi tulema.)

5. Arvutame  $|b_1| = 3$ ,  $|b_2| = \sqrt{5}$ ,  $|b_3| = \sqrt{\frac{4+16+25}{25}} = \sqrt{\frac{45}{25}} = \frac{3}{\sqrt{5}}$  ning

$$\begin{aligned} c_1 &= \frac{1}{3} b_1 = \left( \frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3} \right), \\ c_2 &= \frac{1}{\sqrt{5}} b_2 = \left( -\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{1}{\sqrt{5}}, 0 \right), \\ c_3 &= \frac{\sqrt{5}}{3} \left( -\frac{2\sqrt{5}}{15}, -\frac{4\sqrt{5}}{15}, \frac{\sqrt{5}}{3} \right). \end{aligned}$$

Sellega oleme leidnud vektorruumi  $\mathbf{R}^3$  ortonormeeritud baasi  $c_1, c_2, c_3$ , mis koosneb maatriksi  $A$  omavektoreist.

6. Kanoonilisele kujule (3) viib muutujavahetus, mille maatriks on

$$C = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{2\sqrt{5}}{15} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{\sqrt{5}} & -\frac{4\sqrt{5}}{15} \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{\sqrt{5}}{3} \end{pmatrix}.$$

Vastuse kontrollimiseks peab veenduma, et

$$C^T A C = \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 \\ 0 & 0 & 18 \end{pmatrix}.$$