

# Lineaarsete võrrandisüsteemide lahendamine

## Loeng 7

MTMM.00.005 Numbrilised meetodid

25.03.2019

- 1 Iteratsioonimeetodite vajalikkusest
- 2 Harilik iteratsioonimeetod
  - Koonduvustingimused
  - Maatriksi omaväärtused, spekter
- 3 Jacobi meetod
  - Peadiagonaali domineerimine
  - Koonduvustingimused
- 4 Seideli meetod
  - Koonduvustingimused
  - Seideli ja hariliku iteratsioonimeetodi võrdlus
- 5 Gauss-Seideli meetod
- 6 Richardsoni meetod
  - Koonduvustingimused

ÜI 21

ÜI 22

ÜI 23

ÜI 24

ÜI 25

ÜI 26–27



## Näide

Olgu

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 2 & 5 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}, \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 8 \\ 3 \\ 11 \end{pmatrix},$$

siis võrrandisüsteemi  $Ax = b$  lahend on  $x = (1, -1, 3)^T$ .

Loendame, mitu korrutamist/jagamist tuleb teha selle süsteemi lahendamiseks.

## Näide jätkub

$$\begin{aligned}(A|b) &= \left( \begin{array}{ccc|c} 4 & -1 & 1 & 8 \\ 2 & 5 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 4 & 11 \end{array} \right) \xrightarrow{3 \text{ kj}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -0.25 & 0.25 & 2 \\ 2 & 5 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 4 & 11 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{6 \text{ kj}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -0.25 & 0.25 & 2 \\ 0 & 5.5 & 1.5 & -1 \\ 0 & 2.25 & 3.75 & 9 \end{array} \right) \xrightarrow{2 \text{ kj}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -0.25 & 0.25 & 2 \\ 0 & 1 & 3/11 & -2/11 \\ 0 & 2.25 & 3.75 & 9 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{2 \text{ kj}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -0.25 & 0.25 & 2 \\ 0 & 1 & 3/11 & -2/11 \\ 0 & 0 & 69/22 & 207/22 \end{array} \right) \xrightarrow{1 \text{ kj}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -0.25 & 0.25 & 2 \\ 0 & 1 & 3/11 & -2/11 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{2 \text{ kj}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -0.25 & 0 & 5/4 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{1 \text{ kj}} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right)\end{aligned}$$

Kokku elimineerimismeetodil  $17 \left( = \frac{n^3 + 3n^2 - n}{3} \right)$  korrutamist jagamist.

Näide jätkub

## Elimineerimismeetod

Esimese võrrandi jagamine arvuga  $a_{11}$ :  $n$  jagamist.

$i$ -ndale võrrandile  $-a_{i1}$ -kordse esimese võrrandi liitmine:  $n$  korrutamist.

Kokku  $n + n(n-1) = n^2$  korrutamist/jagamist.

Süsteemi maatriksi viimine kujule, kus diagonaalil on ühed ja allpool nullid:  $n^2 + (n-1)^2 + \dots + 1^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$  korrutamist/jagamist.

Peadiagonaalist ülalpool asuvate arvude elimineerimine nõuab  
 $(n-1) + (n-2) + \dots + 1 = \frac{(n-1)n}{2}$  korrutamist.

Elimineerimismeetodi tehete arv on  $\frac{2n^3+3n^2+n+3n^2-3n}{6} = \frac{n^3+3n^2-n}{3} \sim \frac{n^3}{3}$ .

## Näide jätkub

$$\begin{aligned} D = \det(A) &= \det \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 2 & 5 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix} \stackrel{6 \text{ kj}}{=} \det \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 0 & 11/2 & 3/2 \\ 0 & 9/4 & 15/4 \end{pmatrix} \\ &\stackrel{2 \text{ kj}}{=} \det \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 0 & 11/2 & 3/2 \\ 0 & 0 & 138/44 \end{pmatrix} = 4 \cdot 11/2 \cdot 138/44 \stackrel{2 \text{ kj}}{=} 69 \end{aligned}$$

Determinantide  $D, D_1, D_2, D_3$  leidmine  $4 \cdot 10 = 40$  korrutamist/jagamist.  
Lahendite  $x_i = D_i/D$  leimine 3 korrutamist jagamist. Kokku  
determinantide meetodil  $43 \left( = \frac{n^4 + n^3 + 2n^2 + 2n - 3}{3} \right)$  korrutamist/jagamist.

Näide jätkub

## Determinantide meetod

Vaja on arvutada  $n + 1$  determinanti  $D, D_1, \dots, D_n$ , seejärel  $n$  jagatist  $x_i = \frac{D_i}{D}$ .

Teisendame determinandi esmalt rea elementaarteisenduste abil kolmnurksele kujule:  $n(n-1) + (n-1)(n-2) + \dots + 2 \cdot 1 = \frac{(n-1)n(n+1)}{3}$  korrutamist/jagamist. Leiame peadiagonaalil asuvate elementide korrutise:  $n-1$  korrutamist. Determinandi leidmine:  $\frac{n^3-n+3n-3}{3} = \frac{n^3+2n-3}{3} \sim \frac{n^3}{3}$  korrutamist/jagamist.

Kogu meetodis  $\frac{n^3+2n-3}{3}(n+1) + n = \frac{n^4+n^3+2n^2+2n-3}{3} \sim \frac{n^4}{3}$  korrutamist/jagamist.

Kui determinanti arvutada rea/veeru elementide ning ühe võrra madalamat järku determinantide kaudu, on vaja üle  $n!$  korrutamise ( $n! \gg n^3/3$ ).

## Näide jätkub

$$\begin{aligned}\det \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 2 & 5 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix} &= 4 \cdot \det \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} - (-1) \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} + 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \\ &= 4 \cdot 16 + 1 \cdot 6 + 1 \cdot (-1) = 69\end{aligned}$$

Ühe determinandi leidmiseks

$9 = n + n(n-1) + n(n-1)(n-2) + \dots + n! > n!$  korrutamist.

# Iteratsioonimeetodite vajalikkusest

Krameri meetod ehk determinantide meetod:  $\sim \frac{n^4}{3}$  korrutamist/jagamist

Gaussi ehk elimineerimismeetod:  $\sim \frac{n^3}{3}$  korrutamist/jagamist

Iteratsioonimeetodi samm:  $\sim n^2$  korrutamist/jagamist;  
ümardamisvigade mõju väike

$$n = 1000, \quad n^3/3 \approx 3.3 \cdot 10^8 > 20n^2 = 2 \cdot 10^7$$



# Harilik iteratsioonimeetod

Harilik iteratsioonimeetod lineaarse süsteemi lahendamisel on erijuht üldisemast, kus  $G(x) = Bx + b$ .

Teame piisavat tingimust koondumiseks: mingi  $q < 1$  korral

$$\|G(x) - G(y)\| \leq q\|x - y\| \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n, \quad x \neq y.$$

Siin  $G(x) - G(y) = Bx + b - (By + b) = B(x - y)$ , seega

$$\|G(x) - G(y)\| \leq q\|x - y\| \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n \quad \Leftrightarrow$$

$$\|B(x - y)\| \leq q\|x - y\| \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n \quad \Leftrightarrow$$

$$\|Bx\| \leq q\|x\| \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \quad \Leftrightarrow$$

$$\|B\| \leq q.$$

Põhjendame viimase samaväärsuse (operaatori normiga tegeletakse aines FA I).

Põhjendame, et

$$\|Bx\| \leq q\|x\| \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \quad \Leftrightarrow \quad \|B\| \leq q.$$

" $\Rightarrow$ " Definitsiooni kohaselt  $\|B\| = \sup_{\|x\| \leq 1} \|Bx\|$ . Ja kui  $\|Bx\| \leq q\|x\|$ , siis

$$\|B\| = \sup_{\|x\| \leq 1} \|Bx\| \leq \sup_{\|x\| \leq 1} q\|x\| \leq q.$$

" $\Leftarrow$ " Kuna  $\sup_{\|y\| \leq 1} \|By\| \leq q$ , siis  $x \neq 0$  korral

$$\|Bx\| = \left\| B \left( \|x\| \frac{x}{\|x\|} \right) \right\| = \left\| \|x\| B \left( \frac{x}{\|x\|} \right) \right\| = \|x\| \underbrace{\left\| B \left( \frac{x}{\|x\|} \right) \right\|}_{\leq q} \leq q\|x\|.$$

Kui  $x = 0$ , siis  $\|Bx\| = \|0\| = 0 \leq 0 = q\|0\| = q\|x\|$ .

## Teoreem 1 (piisav tingimus koonduvuseks)

Kui

$$\max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |b_{ij}| < 1 \quad \text{või} \quad \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |b_{ij}| < 1 \quad \text{või} \quad \sum_{i,j=1}^n b_{ij}^2 < 1$$

(ehk  $\|B\| < 1$ ), siis süsteem

$$x = Bx + b$$

on üheselt lahenduv ning harilik iteratsioonimeetod koondub lahendiks iga alglähendi korral.

# Maatriksi omaväärtused, spekter

Vaatleme  $n \times n$  maatriksit  $A$ . Arvu  $\lambda \in \mathbb{C}$  nimetatakse maatriksi  $A$  **omaväärtuseks**, kui on olemas vektor  $x \neq 0$  nii, et  $Ax = \lambda x$ .

Lineaaralgebrale tuginedes on vahetult kontrollitav, et  $\lambda$  on  $A$  omaväärtus parajasti siis, kui  $\det(A - \lambda I) = 0$  ehk

$$\begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix} = 0.$$

Viimane võrrand on maatriksi  $A$  **karakteristlik võrrand**, tema aste on  $n$  ja arvestades kordsusi, on tal kui algebralisel võrrandil täpselt  $n$  lahendit.

Maatriksi  $A$  kõigi omaväärtuste hulka nimetatakse **spektriiks** ja tähistatakse  $\sigma(A)$ .

## Teoreem 2 (tarvilik ja piisav tingimus koonduvuseks)

Harilik iteratsioonimeetod süsteemi  $x = Bx + b$  lahendamisel koondub süsteemi ainsaks lahendiks iga alglahendi korral parajasti siis, kui  $B$  kõik omaväärtused on mooduli poolest väiksemad arvust 1 ( $\lambda \in \sigma(B) \Rightarrow |\lambda| < 1$ ).

[ei tõesta]

Geomeetriliselt tähendab see tarvilik ja piisav tingimus, et maatriksi  $B$  spekter asub komplekstasandi ühikringi sees.

Maatriksi omaväärtuste leidmise ülesanne on aga oluliselt raskem kui lineaarse süsteemi lahendamise ülesanne. Seepärast on praktikas tähtsad esimeses teoreemis toodud piisavad tingimused.

## Näide

Vaatleme maatriksit

$$B = \begin{pmatrix} 0.1 & -1 \\ 0 & 0.2 \end{pmatrix}.$$

Siis

$$\|B\|_{\infty \rightarrow \infty} = \max_i \sum_j |b_{ij}| = \max\{1.1, 0.2\} = 1.1,$$

$$\|B\|_{1 \rightarrow 1} = \max_j \sum_i |b_{ij}| = \max\{0.1, 1.2\} = 1.2,$$

$$\|B\|_{2 \rightarrow 2} \leq \sqrt{\sum_{i,j} |b_{ij}|^2} = \sqrt{1.05} \approx 1.025$$

ning Teoreemi 1 piisavad eeldused ei ole täidetud. Leiame maatriksi omaväärtused ehk võrrandi  $\det(B - \lambda I) = 0$  lahendid. Võrrand  $(0.1 - \lambda)(0.2 - \lambda) = 0$  annab  $\lambda_1 = 0.1$ ,  $\lambda_2 = 0.2$ , seega Teoreemi 2 tarvilikud ja piisavad eeldused koondumiseks on täidetud.

- 21 Veenduda, et kui  $\|B\| < 1$ , siis  $|\lambda| < 1$  iga  $\lambda \in \sigma(B)$  korral.

# Jacobi meetod

Vaatleme süsteemi  $Ax = b$ . Tähistame maatriksi  $A$  (pea)diagonaali

elemente sisaldava maatriksi  $D = \begin{pmatrix} a_{11} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & a_{nn} \end{pmatrix}$  ning  $R = A - D$ ,

seega  $A = D + R$ . Süsteemi  $Ax = b$  kirjutame samaväärselt  $(D + R)x = b$  ehk  $Dx = -Rx + b$ . Eeldame, et maatriksi  $A$  (pea)diagonaal on selline, et

$a_{ii} \neq 0$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Siis  $D^{-1} = \begin{pmatrix} a_{11}^{-1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & a_{nn}^{-1} \end{pmatrix}$ . Seega on  $Ax = b$

esitatav samaväärselt  $x = -D^{-1}Rx + D^{-1}b$ . Rakendame saadud süsteemile harilikku iteratsioonimeetodit

$$x^{m+1} = -D^{-1}Rx^m + D^{-1}b.$$

Sellist protseduuri (diagonaali avaldamine + harilik iteratsioonimeetod) nimetatakse Jacobi meetodiks süsteemi  $Ax = b$  lahendamisel.

# Peadiagonaali domineerimine

Öeldakse, et matriksi  $A$  (pea)diagonaal **domineerib ridade kaupa**, kui

$$|a_{ii}| > \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n |a_{ij}|, \quad i = 1, \dots, n.$$

Mõnikord saab sellist olukorda saavutada, muutes võrrandite järjekorda süsteemis.

Öeldakse, et matriksi  $A$  (pea)diagonaal **domineerib veergude kaupa**, kui

$$|a_{jj}| > \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n |a_{ij}|, \quad i = 1, \dots, n.$$

Mõnikord saab sellist olukorda saavutada, muutes tundmatute järjekorda süsteemis.

# Jacobi meetod

Kui matriksi  $A$  diagonaal domineerib ridade või veergude kaupa, siis  $a_{ii} \neq 0$ ,  $i = 1, \dots, n$ , seega Jacobi meetod on süsteemile  $Ax = b$  rakendatav.

Olgu matriksi  $A$  diagonaal domineeriv ridade kaupa. Siis peale diagonaali avaldamist saadava süsteemi matriksi  $B = -D^{-1}R$  korral

$$\begin{aligned}\|B\|_{\infty \rightarrow \infty} &= \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |b_{ij}| = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n \frac{|a_{ij}|}{|a_{ii}|} = \\ &= \max_{1 \leq i \leq n} \frac{1}{|a_{ii}|} \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n |a_{ij}| < \max_{1 \leq i \leq n} \frac{|a_{ii}|}{|a_{ii}|} = 1.\end{aligned}$$

Niisiis, kui  $A$  diagonaal domineerib ridade kaupa, siis Jacobi meetod koondub. Sel juhul tingimus  $\|B\|_{\infty \rightarrow \infty} < 1$  tagab ka, et süsteemil on parajasti üks lahend ehk  $\det A \neq 0$ .

- 22. Tõestada ilma iteratsioonimeetodi teooriat kasutamata, et kui  $A$  diagonaal domineerib ridade kaupa, siis  $\det A \neq 0$ .

Kui  $A$  diagonaal domineerib veergude kaupa, siis transponeeritud matriksi  $A^T$  diagonaal domineerib ridade kaupa ning seega  $\det A^T \neq 0$ . Kuid  $\det A^T = \det A$ , seega  $\det A \neq 0$ . Seega, kui  $A$  diagonaal domineerib veergude kaupa, siis süsteem on üheselt lahenduv.

## Näide

Olgu  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$ , siin diagonaal domineerib veergude kaupa. Diagonaali avaldamine viib matriksini

$$B = -D^{-1}R = -\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1/4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Näitame, et  $\|B\|_{p \rightarrow p} \geq 2$ ,  $1 \leq p \leq \infty$ , st kõikide seni vaadeldud normide korral  $\|B\| \geq 2$ .

## Näide jätkub

Hindame matriksi  $B = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  normi. Olgu  $\bar{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , siis  $\|\bar{x}\|_p = 1$ ,

$B\bar{x} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}$  ja  $\|B\bar{x}\|_p = 2$  iga  $p$ -normi korral ( $1 \leq p \leq \infty$ ). Definitsiooni kohaselt

$$\|B\|_{p \rightarrow p} = \sup_{\|x\|_p \leq 1} \|Bx\|_p \geq \|B\bar{x}\|_p = 2.$$

Seega diagonaali domineerimine veergude kaupa matriksis  $A$  ei luba väita, et mingi  $p$ -normi korral  $\|B\|_{p \rightarrow p} < 1$ .

Hoiatus: me ei väida, et üldse ei leidu sellist normi ruumis  $\mathbb{R}^2$ , millele vastavalt  $\|B\| < 1$ .

- 23 Tõestada, et kui matriksi  $A$  diagonaal domineerib veergude kaupa, siis peale diagonaali avaldamist saadava matriksi  $B = -D^{-1}R$  kõik omaväärtused on mooduli poolest väiksemad ühest ( $\lambda \in \sigma(B) \Rightarrow |\lambda| < 1$ ). Soovitus: tõestada, et kui  $|\lambda| \geq 1$  ja veel  $\lambda \in \sigma(B)$ , siis  $\det(\lambda D + R) = 0$ , mis ei ole võimalik  $A$  diagonaali domineerimise korral.

Ülesande põhjal võib öelda, et kui matriksi  $A$  diagonaal domineerib veergude kaupa, siis Jacobi meetod koondub.

## Teoreem

Vaatleme süsteemi  $Ax = b$ . Kui matriksi  $A$  diagonaal domineerib ridade või veergude kaupa, siis vaadeldav süsteem on üheselt lahenduv ning Jacobi meetod

$$x^{m+1} = -D^{-1}Rx^m + D^{-1}b$$

koondub. Siin  $A = D + R$  ning  $D$  on diagonaalmaatriks, mille diagonaalil on matriksi  $A$  (pea)diagonaali elemendid.

# Seideli meetod

Vaatleme süsteemi  $x = Bx + b$ . Olgu  $B = L + D + U$ , kus  $D$  on diagonaalmaatriks, mille diagonaal ühtib  $B$  diagonaaliga,

$$L = \begin{pmatrix} 0 & \dots & \dots & 0 \\ b_{21} & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_{n1} & \dots & b_{n,n-1} & 0 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} 0 & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ 0 & 0 & \dots & b_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & 0 \end{pmatrix}.$$

Seideli meetodis valitakse alglähend  $x^0 \in \mathbb{R}^n$  ja üleminek  $x^m \rightsquigarrow x^{m+1}$  toimub järgmiselt:

$$x^{m+1} = Lx^{m+1} + (D + U)x^m + b$$

ehk

$$x^{m+1} = (I - L)^{-1}(D + U)x^m + (I - L)^{-1}b.$$

Märgime, et  $\det(I - L) = 1$ , seega  $(I - L)^{-1}$  eksisteerib.

# Seideli meetod

Seideli meetod on vaadeldav hariliku iteratsioonimeetodina teisendatud süsteemi  $x = (I - L)^{-1}(D + U)x + (I - L)^{-1}b$  lahendamiseks. Seideli meetod koondub parajasti siis, kui võrrandi

$$\det((I - L)^{-1}(D + U) - \lambda I) = 0$$

lahendid on mooduli poolest väiksemad arvust 1. Seejuures

$$\begin{aligned}\det((I - L)^{-1}(D + U) - \lambda I) &= 0 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \det(D + U - \lambda(I - L)) &= 0 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \det(\lambda L + D + U - \lambda I) &= 0.\end{aligned}$$

## Teoreem

Seideli meetod süsteemi  $x = Bx + b$  lahendamisel koondub parajasti siis, kui võrrandi  $\det(\lambda L + D + U - \lambda I) = 0$  kõik lahendid on ühest väiksema mooduliga (siin  $B = L + D + U$ ).

## Teoreem

Kui  $\max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |b_{ij}| < 1$  või  $\max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |b_{ij}| < 1$ , siis Seideli meetod koondub.

Tõestuseks märgime, et esimene tingimus annab  $\|B\|_{\infty \rightarrow \infty} < 1$ , mis tähendab, et  $G(x) = Bx + b$  on ahendav ruumis  $\mathbb{R}^n$   $\infty$ -normi suhtes ja võib rakendada üldist koonduvusteoreemi. Teise tingimuse kohta olgu sõnastatud ülesanne

- 25 Tõestada, et kui  $\max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |b_{ij}| < 1$ , siis arv  $\lambda$ , kus  $|\lambda| \geq 1$ , ei saa olla võrrandi  $\det(\lambda L + D + U - \lambda I) = 0$  lahend. Soovitus: näidata, et kui  $|\lambda| \geq 1$ , siis matriksi  $\lambda L + D + U - \lambda I$  diagonaal domineerib veergude kaupa.

# Seideli ja hariliku iteratsioonimeetodi võrdlus

Seideli meetod koondub parajasti siis, kui võrrandi

$$\begin{vmatrix} b_{11} - \lambda & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ \lambda b_{21} & b_{22} - \lambda & \dots & b_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda b_{n1} & \dots & \lambda b_{n,n-1} & b_{nn} - \lambda \end{vmatrix} = 0.$$

lahendid on ühest väiksema mooduliga. Harilik iteratsioonimeetod koondub parajasti siis, kui võrrandi

$$\begin{vmatrix} b_{11} - \lambda & \dots & b_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ b_{n1} & \dots & b_{nn} - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

lahendid on ühest väiksema mooduliga.

- 24 Näidata, et kui süsteemis  $x = Bx + b$  võtta  $2 \times 2$  maatriksiks  $B$
- a)  $B = \begin{pmatrix} 2 & -1.5 \\ 1.5 & -1 \end{pmatrix}$ , siis harilik iteratsioonimeetod koondub, Seideli meetod mitte;
  - b)  $B = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & -0.1 \end{pmatrix}$ , siis Seideli meetod koondub, harilik iteratsioonimeetod mitte.

# Seideli ja hariliku iteratsioonimeetodi võrdlus

## Näide

Vt süsteemi  $x = Bx + b$ , kus  $B = \begin{pmatrix} 2 & -1.5 \\ 1.5 & -1 \end{pmatrix}$  ning  $b = \begin{pmatrix} 2 \\ 2.5 \end{pmatrix}$ . Selle süsteemi lahend on  $x^* = (1, 2)^T$ .

| $m$ | Harilik iteratsioonimeetod |         | Seideli meetod |             |
|-----|----------------------------|---------|----------------|-------------|
|     | $x_1^m$                    | $x_2^m$ | $x_1^m$        | $x_2^m$     |
| 0   | 1,5                        | 1,5     | 1,5            | 1,5         |
| 1   | 2,7500                     | 3,2500  | 2,7500         | 5,1250      |
| 2   | 2,6250                     | 3,3750  | -0,1875        | -2,9063     |
| 3   | 2,1875                     | 3,0625  | 5,9844         | 14,3828     |
| 4   | 1,7813                     | 2,7188  | -7,6055        | -23,2910    |
| 5   | 1,4844                     | 2,4531  | 21,7256        | 58,3794     |
| 6   | 1,2891                     | 2,2734  | -42,1179       | -119,0563   |
| 7   | 1,1680                     | 2,1602  | 96,3486        | 266,0791    |
| 8   | 1,0957                     | 2,0918  | -204,4216      | -570,2115   |
| 9   | 1,0537                     | 2,0518  | 448,4741       | 1245,4226   |
| 10  | 1,0298                     | 2,0288  | -969,1857      | -2696,7012  |
| 11  | 1,0164                     | 2,0159  | 2108,6803      | 5862,2217   |
| 12  | 1,0089                     | 2,0087  | -4573,9718     | -12720,6794 |

# Seideli ja hariliku iteratsioonimeetodi võrdlus

## Näide

Vt süsteemi  $x = Bx + b$ , kus  $B = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & -0.1 \end{pmatrix}$  ning  $b = \begin{pmatrix} 3 \\ 1.2 \end{pmatrix}$ . Selle süsteemi lahend on  $x^* = (1, 2)^T$ .

| $m$ | Harilik iteratsioonimeetod |            | Seideli meetod |         |
|-----|----------------------------|------------|----------------|---------|
|     | $x_1^m$                    | $x_2^m$    | $x_1^m$        | $x_2^m$ |
| 0   | 1,5                        | 1,5        | 1,5            | 1,5     |
| 1   | 3,0000                     | 2,5500     | 3,0000         | 4,0500  |
| 2   | 3,9000                     | 3,9450     | 0,9000         | 1,6950  |
| 3   | 2,9100                     | 4,7055     | 1,4100         | 2,4405  |
| 4   | -0,5910                    | 3,6395     | 0,9390         | 1,8950  |
| 5   | -5,4609                    | 0,2451     | 1,0881         | 2,0986  |
| 6   | -8,4119                    | -4,2854    | 0,9790         | 1,9691  |
| 7   | -5,2530                    | -6,7834    | 1,0197         | 2,0228  |
| 8   | 6,0607                     | -3,3747    | 0,9938         | 1,9915  |
| 9   | 21,8708                    | 7,5982     | 1,0046         | 2,0054  |
| 10  | 31,5452                    | 22,3110    | 0,9983         | 1,9978  |
| ... | ...                        | ...        | ...            | ...     |
| 30  | -10990,3478                | -7150,6685 | 1,0000         | 2,0000  |

# Gauss-Seideli meetod

Vaatleme võrrandisüsteemi  $Ax = b$ . Gauss–Seideli meetod on matriksi  $A$  diagonaali avaldamine koos selliselt saadud süsteemi lahendamisega Seideli meetodil.

Olgu  $A = R_L + D + R_U$ , kus  $R_L$  ja  $R_U$  on vastavalt diagonaali all ja peal paiknevatest elementidest koosnevad osad. Eeldame, et  $a_{ii} \neq 0$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Siis

$$\begin{aligned} Ax = b &\Leftrightarrow (R_L + D + R_U)x = b \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow Dx = -R_Lx - R_Ux + b \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow x = -D^{-1}R_Lx - D^{-1}R_Ux + D^{-1}b. \end{aligned}$$

Seideli meetodis valitakse  $x^0$  ning leitakse

$$x^{m+1} = -D^{-1}R_Lx^{m+1} - D^{-1}R_Ux^m + D^{-1}b, \quad m = 0, 1, \dots$$

- 26 Veenduda, et vaadeldud iteratsioonimeetodi sammu saab kirjutada kujul

$$x^{m+1} = -(I + D^{-1}R_L)^{-1}D^{-1}R_Ux^m + (I + D^{-1}R_L)^{-1}D^{-1}b$$

või

$$x^{m+1} = -(D + R_L)^{-1}R_Ux^m + (D + R_L)^{-1}b.$$

- 27 Tõestada, et kui maatriksi  $A$  diagonaal domineerib ridade või veergude kaupa, siis Gauss–Seideli meetod koondub.

Vaatleme süsteemi  $Ax = b$ . Richardsoni meetodil leitakse alglähendist  $x^0$  lähtudes järgmised lähendid

$$x^{m+1} = x^m - \omega(Ax^m - b), \quad m = 0, 1, \dots,$$

kus  $\omega \in \mathbb{C}$ ,  $\omega \neq 0$ , on fikseeritud. Seda meetodit võib vaadelda kui harilikku iteratsioonimeetodit, mida on rakendatud süsteemile

$$x = (I - \omega A)x + \omega b.$$

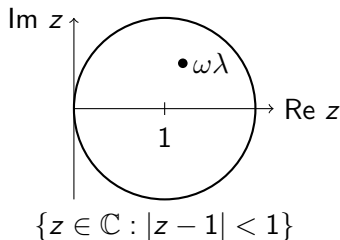
Teame, et koonduvus sõltub ainult maatriksist  $B = I - \omega A$ , tarvilik ja piisav on, et  $\lambda \in \sigma(B)$  korral oleks  $|\lambda| < 1$ .

# Richardsoni meetod

Olgu  $B = I - \omega A$ , siis

$$\begin{aligned}\lambda \in \sigma(A) &\Leftrightarrow \exists x \neq 0: Ax = \lambda x \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow \exists x \neq 0: -\omega Ax = -\omega \lambda x \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow \exists x \neq 0: x - \omega Ax = x - \omega \lambda x \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow \exists x \neq 0: (I - \omega A)x = (1 - \omega \lambda)x \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow 1 - \omega \lambda \in \sigma(B)\end{aligned}$$

Richardsoni meetod koondub parajasti siis, kui  $|\omega \lambda - 1| < 1$  iga  $\lambda \in \sigma(A)$  korral.



Kas saab leida  $\omega \in \mathbb{C}$  nii, et  $|\omega\lambda - 1| < 1$  iga  $\lambda \in \sigma(A)$  korral? Et  $\omega \neq 0$ , siis

$$|\omega\lambda - 1| < 1 \Leftrightarrow \left| \lambda - \frac{1}{\omega} \right| < \frac{1}{|\omega|}$$

ning koondumise tarvilik ja piisav tingimus on, et leidub  $\omega \in \mathbb{C}$  nii, et

$$\sigma(A) \subset \left\{ \lambda \in \mathbb{C} : \left| \lambda - \frac{1}{\omega} \right| < \frac{1}{|\omega|} \right\},$$

mis on ring keskpunktiga  $\frac{1}{\omega}$ , raadiusega  $\frac{1}{|\omega|}$  ja seega läbib punkti 0 selle ringi rajajoon. Et  $\frac{1}{\omega}$  võib olla suvaline nullist erinev kompleksarv, oleme saanud tulemuse.

## Lause

Richardsoni meetodi koondumiseks sobiv arv  $\omega \in \mathbb{C}$ ,  $\omega \neq 0$ , on olemas parajasti siis, kui maatriksi  $A$  kõik omaväärtused asuvad mingisuguse punkti 0 läbiva ringjoone sees.

## Järeldus 1

Kui  $\sigma(A) \subset (0, \infty)$ , siis leidub  $\omega$  nii, et Richardsoni meetod koondub. Sobiv arv  $\omega$  on selline, et  $0 < \omega < \frac{2}{\lambda_{\max}}$ , kus  $\lambda_{\max}$  on maatriksi  $A$  suurim omaväärtus.

Olgu  $\sigma(A) \subset (0, \infty)$ . Kui võtame  $\omega$  nii, et  $0 < \omega < \frac{2}{\lambda_{\max}}$ , ja  $\lambda \in \sigma(A)$ , siis  $0 < \omega\lambda < \frac{2\lambda}{\lambda_{\max}} \leq 2$ , s.t.  $0 < \lambda\omega < 2$  ehk  $-1 < \omega\lambda - 1 < 1$ , aga sellest järeldub, et  $|\omega\lambda - 1| < 1$ .

## Järeldus 2

Kui  $\sigma(A) \subset (0, \infty)$  ja  $0 < \omega < \frac{2}{\|A\|}$ , siis Richardsoni meetod koondub.

Iga  $\lambda \in \sigma(A)$  korral  $\|A\| \geq |\lambda|$ . [põhjendame tahvlil]

Tehtud eeldustel iga  $\lambda \in \sigma(A)$  korral  $\lambda > 0$  ja seepärast  $\frac{2}{\|A\|} \leq \frac{2}{\lambda_{\max}}$ .

Seega, kui  $0 < \omega < \frac{2}{\|A\|}$ , siis  $0 < \omega < \frac{2}{\lambda_{\max}}$  ja jääb kasutada Järeldust 1.

Järelduse 2 olulisus on selles, et matriksi  $A$  omaväärtuste leidmine võib olla tunduvalt komplitseeritum kui tema normi hindamine.

## Järeldus 3

Kui maatriks  $A$  on positiivselt määratud, siis leidub  $\omega > 0$  nii, et Richardsoni meetod koondub.

Maatriksi  $A$  positiivne määratus tähendab, et  $(Ax, x) > 0$  iga  $x \neq 0$  korral. Siis aga  $Ax = \lambda x, x \neq 0$  annab, et  $(Ax, x) = \lambda(x, x) > 0$ , kusjuures  $(x, x) > 0$ , millest saame, et  $\lambda > 0$  ehk  $\sigma(A) \subset (0, \infty)$ .

# Positiivselt määratud maatriks

Maatriks  $A$  on **positiivselt määratud** parajasti siis, kui  $(Ax, x) > 0$  iga  $x \neq 0$  korral.

## Näide

Maatriks  $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  on positiivselt määratud, sest  $x \neq 0$  korral

$$Ax = \begin{pmatrix} 2x_1 - 2x_2 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ ning } (Ax, x) = 2x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2 = \\ = x_1^2 + (x_1 - x_2)^2 > 0.$$

Maatriks  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$  ei ole positiivselt määratud, sest  $x = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  korral

$$Bx = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ ning } (Ax, x) = -1 + 1 = 0.$$

Vaatleme juhtu, kus süsteemi  $Ax = b$  matriksi  $A$  omaväärtused ei asu ühegi nullpunkti läbiva ringjoone sees, kuid  $A$  on regulaarne ( $\det A \neq 0$ ). Siis võime lahendada samaväärset süsteemi  $A^T Ax = A^T b$ , kus  $A^T$  on transponeeritud matriks. Süsteemide samaväärsus tuleb sellest, et  $\det A^T = \det A \neq 0$  ja seepärast on  $A^T$  regulaarne ehk pööratav. Matriks  $A^T A$  on positiivselt määratud, sest  $x \neq 0$  korral  $Ax \neq 0$  ja  $(A^T Ax, x) = (Ax, Ax) > 0$ . Järelduse 3 põhjal saab leida  $\omega$  nii, et Richardsoni meetod

$$x^{m+1} = x^m - \omega(A^T Ax^m - A^T b)$$

koondub. Seejuures ei tarvitse korrutist  $A^T A$  välja arvutada (see nõuab  $n^3$  tehet), vaid igal sammul võib leida  $Ax^m$ , seejärel  $A^T(Ax^m)$ , mis vajab igal sammul  $2n^2$  korrutamist. Liige  $A^T b$  leitakse ainult ühel korral, teda ei ole vaja igal sammul uuesti leida.

Laiaulatuslik uurimisvaldkond kaasajal on meetodid süsteemi  $Ax = b$  lahendamiseks kujul

$$x^{m+1} = x^m - M_m(Ax^m - b),$$

kus  $M_m$  on  $n \times n$  maatriksite jada. Nendest erijuhtudena käsitlesime siin Richardsoni meetodit, kus  $M_m = \omega I$ , ja valikut  $M_m = \omega A^T$ .

# Kokkuvõte lineaarsetest süsteemidest

Järgmises tabelis on ära toodud piisavad (tarvilikud ja piisavad) tingimused ülesande üheseks lahenduvuseks ning meetodi koonduvuseks lineaarsete süsteemide korral:

| $x = Bx + b$                                                                                                                                                                                                            | $Ax = b$                                                                                                                                                                                                                                                                                               |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <b>Harilik iteratsioonimeetod</b><br>$\ B\  < 1 \Rightarrow$ üh lah ja koond<br>$(\det(B - \lambda I) = 0 \Rightarrow  \lambda  < 1) \Leftrightarrow$ üh lah ja koond                                                   | <b>Jacobi meetod</b><br>$A$ diag dom $\Rightarrow$ üh lah ja koond                                                                                                                                                                                                                                     |
| <b>Seideli meetod</b><br>$\ B\ _\infty < 1$ või $\ B\ _1 < 1 \Rightarrow$ üh lah ja koond<br>$(\det(\lambda L + D + U - \lambda I) = 0 \Rightarrow  \lambda  < 1) \Leftrightarrow$<br>$\Leftrightarrow$ üh lah ja koond | <b>Gauss-Seideli meetod</b><br>$A$ diag dom $\Rightarrow$ üh lah ja koond                                                                                                                                                                                                                              |
|                                                                                                                                                                                                                         | <b>Richardsoni meetod</b><br>$x^{m+1} = x^m - \omega(Ax^m - b)$<br>$\exists \omega \in \mathbb{C}, \omega \neq 0 : \sigma(A) \subset$<br>$\subset \left\{ \lambda \in \mathbb{C} : \left  \lambda - \frac{1}{\omega} \right  < \frac{1}{ \omega } \right\} \Leftrightarrow$<br>$\Leftrightarrow$ koond |